

didac Cosmos Motion 1



DIDACTITIEL COSMOS MOTION

Calcul de vitesse

3° PARAMETRAGE DU SYSTEME

#Dansl'onglet «*Pièces* », faites glissez le sous-ensemble fixe dans « **Pièces du bâti** », et les sous-ensembles mobiles dans « **Pièces Mobile**s ».

Cliquez sur «Suivant»

#Dans l'onglet «Liaisons », vérifiez que vous avez bien le bon nombre de liaisons correspondant à votre étude.. Vous pouvez éventuellement ajouter une liaison si

besoin.

$(Appelez \, la \, professeur \, pour \, plus \, d'explications).$

Cliquez ensuite **deux fois** sur « **Suivant** » pour passer la section ressort.

Dans l'onglet « **Mouvement** », sélectionnez dans la liste des liaisons celle qui correspond à la **liaison entre les pièces voulues** (*cliquez sur le « + » en face de la liaison pour faire apparaître les sous-ensembles mis en jeu*).

#Sélectionnez dans « **Mouvement actif** » le degré de liberté de la liaison choisie à motoriser.

NOM: Prénom: Classe: Date:











DIDACTITIEL COSMOS MOTION

Calcul de vitesse

NOM: Prénom: Classe: Date:

Sélectionnez dans « **Type de mouvement** » le paramètre à imposer pour le degré de liberté choisi.

#Dans la rubrique «Fonction », sélectionnez «Constante ».

#Saisissez enfin la vitesse et validez .

Cliquez sur «Suivant».

4° SIMULATION

Dans l'onglet « **Simulation** », paramétrez **durée** du mouvement, pour **100 positions** (*frames*). Cliquez sur « **Simuler** » pour lancer la simulation.

Post station to pair clause no	rouvenent & relation Station	 specifikatie te 	epolinë but	durite of its real	ino de Italieu	
	Enternalise de un	0.4				L
	Nowkove the fee	erec 100				L
	CAurer danetia a	inalition Ai de tracie en	end them are	e brokou a		L
	uter ort incir b	łej .				L
	Seater.		() Provent]	L
	Depet as to hove 5% borns of independent	e da pou	-		8	L
	CO.M.	3				L
						L
						L
Palablert	T term			free	il.	L

1 in